

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2013-94305

(P2013-94305A)

(43) 公開日 平成25年5月20日(2013.5.20)

(51) Int. Cl.	F 1	テーマコード (参考)
A 6 1 H 3/00 (2006.01)	A 6 1 H 3/00 B	
A 6 1 H 1/02 (2006.01)	A 6 1 H 1/02 R	

審査請求 未請求 請求項の数 14 O L (全 11 頁)

(21) 出願番号	特願2011-238042 (P2011-238042)	(71) 出願人	599035627 学校法人加計学園
(22) 出願日	平成23年10月28日 (2011.10.28)		岡山県岡山市北区理大町1-1
特許法第30条第1項適用申請有り	平成23年4月29日~5月1日 社団法人日本生体医工学会主催の「第50回日本生体医工学会大会」において文書をもって発表	(74) 代理人	100114535 弁理士 森 寿夫
		(74) 代理人	100075960 弁理士 森 廣三郎
		(74) 代理人	100126697 弁理士 池岡 瑞枝
		(74) 代理人	100155103 弁理士 木村 厚
		(72) 発明者	山本 敏泰 岡山県岡山市北区理大町1-1 学校法人加計学園岡山理科大学内

(54) 【発明の名称】 足関節駆動による歩行支援機能的電気刺激システム

(57) 【要約】

【課題】より自然な歩行に近づけることを可能にする機能的電気刺激システムを提供する。

【解決手段】歩行支援のための機能的電気刺激システムであって、足関節周囲筋群の複数の各筋を個別に電気刺激して足関節駆動力を付与する駆動力付与装置と、下肢に装着して電気刺激を行う刺激電極サポータ1、5と、脚接地を検出するセンサー3、4と関節角度を検出するセンサー7、8、12、13を備えており、受動歩行様式の骨格モデル及び筋骨格数学モデルによりオンラインで筋出力を推定し、推定した筋出力を各筋に対応した刺激パターンに変換し、刺激電極サポータにより、各筋に対応した刺激パターンで各筋を個別に電気刺激する。

【選択図】 図1

